ماەنامە علمى پژوھشى

مهندسی ساخت و تولید ایران www.smeir.org



اندازه گیری غیرمخرب عیوب داخلی با استفاده از روش تداخل سنجی لیزری برشی

سینا صباغی فرشی'، داود اکبری **، نوید صابری نصر آباد ۲

۱ - دانشجوی دکتری، مهندسی مکانیک، دانشگاه تربیت مدرس، تهران

۲- استادیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه تربیت مدرس، تهران

۳- دانشجوی کارشناسی ارشد، مهندسی مکانیک، دانشگاه تربیت مدرس، تهران

* تهران، صندوق پستی ۱۱۱ – ۵۵ daakbari@modares.ac.ir

اطلاعات مقاله	چکیدہ
مقاله پژوهشی کامل دریافت: ۱۵ بهمن ۱۳۹۷ پذیرش: ۲۴ تیر ۱۳۹۸ ارائه در سایت: فروردین ۱۳۹۹	برشنگاری دیجیتالی روشی مبتنی بر تداخل سنجی لیزری است که در تشخیص و اندازهگیری عیوب به صورت غیر مخرب کاربرد دارد در این پژوهش روش جدیدی برای اندازهگیری عیوب داخلی صفحهای در قطعات به روش برشنگاری ارائه شد. به منظور صحتسنجی روش ارائه شده و مطالعه اثر عمق عیب و اندازه برش بر دقت اندازهگیری آن در مجموع ۱۶ آزمون برشنگاری با تغییر اندازه عیب در چهار سطح و عمق عیب و اندازه برش در دو سطح صورت گرفت. اندازه عیوب در شالط مختلف اندازهگیری رشده و خطای تخمین اندازه د
کلیدواژگان: برشنگاری دیجیتالی عیوب صفحهای اندازه برش اندازه عیب	مورد به دست آمد. روش ارائه شده با دقت خوبی قادر به تخمین اندازه عیب بود و کمترین درصد خطا در آزمون برش نگاری عیب ۱۵ میلیمتر در عمق ۱۵/۵ میلیمتر با اندازه برش ۱۵ میلیمتر به دست آمد. نتایج به دست آمده نشان داد که با نزدیک شدن اندازه برش به اندازه عیب درصد خطا کاهش می ابد و بیشترین دقت تخمین اندازه عیب زمانی حاصل میشود که اندازه برش برابر با اندازه عیب باشد. همچنین تغییر عمق عیب باعث تغییر خطای تخمین اندازه عیب شده و در اغلب موارد تخمین اندازه عیوب با عمق ۱ میلیمتر به دلیل

Non-destructive measurement of internal defects using shear laser interferometry method

Sina Sabbaghi Farshi, Davood Akbari^{*}, Navid Saberi Nasrabad

Department of Mechanical Engineering, Tarbiat Modares University, Tehran, Iran * P.O.B. 14115-111 Tehran, Iran daakbari@modares.ac.ir

Article Information	Abstract			
Original Research Paper Received 4 February 2019 Accepted 15 July 2019 Available March 2020	Digital shearography is a laser interferometry method that is used to detect and measure defects n destructively. In this study, a new approach was presented to measure internal planar defects using dig shearography method. A total of 16 shearography tests were carried out in order to verify the proportion and study the effect of shear size and depth of defect on measurement accuracy. Defect size			
Keywords: Digital shearography Planar defects Shear size Defect size	varied in four level and depth of defect and shear size were changed in two levels. The defects size were measured in different conditions and the estimation error was obtained in each case. The proposed method was able to predict defect size with good precision and the lowest error percentage was obtained in 15 mm size 0.5 mm depth defect at shear size of 15 mm. The results showed that as the shear size is approached the defect size, the error percentage is reduced and the maximum accuracy of prediction is obtained when the shear size is equal to the size of the defect. Also, varying the depth of defect led to variation of estimation error, and in most cases the prediction of defect size with a depth of 1 mm was more precisely due to the better shape of the shearography fringes.			

مغناطیسی را در تشخیص عیوب این گونه مواد محدود و در مواردی ناممکن می سازد. از این رو در سال های اخیر، روش های جدیدی توسعه یافتهاند که علاوه بر قابلیت تشخیص عیوب در مواد مرکب از سرعت عملکردی بالایی نیز برخوردارند[۱]. روش های نوری نظیر هولو گرافی، تداخل سنجی الگوی لکهای و برش نگاری دیجیتالی آز جمله این روش ها هستند که

قطعات ساخته شده از مواد مرکب و پلیمری نقش بسیار مهمی در صنعت دارند. از این رو، شناسایی، تشخیص و ارزیابی اندازه، شکل و ماهیت عیوب در این قطعات بدون ایجاد تغییر و وارد کردن آسیب، از اهمیت بالایی برخوردار است. از طرف دیگر خواصی همچون ناهمگنی، عدم رسانایی الکتریکی و عدم مغناطیس بودن، امکان استفاده از روشهای سنتی آزمونهای غیرمخرب همانند آزمون فراصوتی، جریانهای گردابی و ذرات

Please cite this article using:

برای ارجاع به این مقاله از عبارت ذیل استفاده نمایید:

۱– مقدمه

S. Sabbaghi Farshi, D. Akbari, N. Saberi Nasrabad, Non-destructive measurement of internal defects using shear laser interferometry method, Iranian Journal of Manufacturing Engineering, Vol. 7, No. 1, pp. 45- 52, 2020 (in Persian)

¹ Holography

² Electronic Speckle Pattern Interfermotry

³ Digital Shearography

مهندسی ساخت و تولید ایران، فروردین ۱۳۹۹، دوره ۷ شماره ۱

اندازه گیری غیرمخرب عیوب داخلی با استفاده از روش تداخل سنجی لیزری برشی

روش برشنگاری دیجیتالی به دلیل حساسیت کمتر به ارتعاشات محیط، عدم نیاز به انتقال نور مرجع جهت ایجاد تداخل و اندازه گیری مستقیم کرنش (مشتق اول جابهجایی سطح) امکان

انجام آزمون در محیط صنعتی را فراهم میکند [۲].

اساس روش برشنگاری دیجیتالی بر دریافت پاسخ عیب نسبت به بارگذاری صورت گرفته استوار است. بدین صورت که هنگامی که قطعه معیوب از طریق بارگذاری تحریک میشود، وجود عیب سبب توزیع کرنش موضعی ناهمگن در محل عیب می گردد. آزمون برشنگاری دیجیتالی با استفاده از این ناهمگنی و از طریق تشخیص الگوی کرنش ایجاد شده در سطح قطعه می تواند به وجود عیب پی ببرد[۳].

علی رغم مزایای عمده روش برشنگاری، در اکثر سیستمهای عیبیابی از طریق این روش، صرفا شناسایی وجود یا عدم وجود عیوب مدنظر بوده و تحلیل کمی از اندازه و شکل عیب وجود ندارد. پژوهشهای صورت گرفته در این زمینه هم اغلب به بررسی کیفی عیوب پرداختهاند و مطالعات صورت گرفته در زمینه تحلیل کمی عیوب بسیار اندک است. لیو و همکاران [۴] به بررسی توانایی روش برشنگاری در تشخیص عیوب ترک و سوراخ در نمونههای آلومینیومی و پلیمری پرداختند و بر اساس نتایج به دست آمده، قانون تجربی را بیان کردند که کمترین قطر عیب قابل تشخیص توسط روش برشنگاری را بسته به عمق عیب و جنس نمونه نشان میداد. کیم و همکاران[۵] به بررسی آسیبهای ضربه سرعت پایین در لمینتهای کامپوزیتی از طریق برشنگاری دیجیتالی پرداختند و نشان دادند که توانایی روش برشنگاری در تشخیص عمق عیوب به دلیل عدم تشخیص عیب در پشت قطعه پایین است. اکبری و همکاران[۶] اثر پارامترهای بارگذاری حرارتی و مکانیکی را در روش برشنگاری مورد مطالعه قرار دادند و نشان دادند که افزایش اندازه برش، افزایش کیفیت هالهها و کاهش دقت آنها را در پی دارد، لذا برای حصول الگوهای هالهای با دقت و کیفیت بالا، اندازه برش را به صورت درصدی از اندازه تصویر پیشنهاد دادند. اکبری و سلطانی[۷] به بررسی اثر پارامترهای بارگذاری مکانیکی در تشخیص ترکهای داخلی کامپوزیت پلیمری به روش برشنگاری پرداختند و به این نتیجه رسیدند که در آزمون برشنگاری برای دستیابی به نتایج مناسب پارامتر نسبت بارگذاری نیز از اهمیت بالایی برخوردار میباشد. پنگ و همکاران[۸] مدل مکانیکی را در روش برشنگاری با بارگذاری خلاء نسبی برای تعیین عمق عیوب بر اساس شرایط بارگذاری، جابهجایی خارج از صفحه و شعاع عیب ارائه نمودند. نتایج

تجربی این پژوهش نشان داد مقادیر اندازه گیری شده با این مدل کمتر از ۱۰ درصد خطا داشته و به خوبی قادر به اندازه گیری عمق عیب می باشد. لی و همکاران [۹] در پژوهشی به تشخیص و اندازه گیری عیوب در محل اتصال بتن به کامپوزیت در نمونههای بتنی تقویت شده با کامپوزیت کربنی (CFRP) از طریق روش برشنگاری پرداختند. نتایج به دست آمده از این پژوهش نشان داد که روش برشنگاری اندازه عیوب را با خطای ٪۹/۴ بیشتر از اندازه واقعی تخمین میزند. محمدی و اکبری[۱۰] به مطالعه کمی اندازه و عمق ترک در نمونههای کامپوزیتی به روش عددی و تجربی پرداختند. آنها در این پژوهش با استفاده از روش المان محدود به شبیه سازی هاله های فازی پرداخته رابطه ای را بر اساس تعداد و تراکم هالهها و نیروی بارگذاری ارائه دادند که قادر به اندازه گیری اندازه و عمق عیب بود. بوچتا و همکاران [۱۱] از طریق ترکیب شبیهسازی المان محدود و روش برشنگاری به تخمین اندازه و عمق عیوب در آثار هنری چوبی پرداختند. آنها نمونههایی با عیوب در عمقهای مختلف را مدلسازی کرده و تحت بارگذاری حرارتی مشابه با شرایط نمونه تجربی قرار دادند و از طریق محاسبه اختلاف فاز واپیچیده نمونههای شبیهسازی شده با نمونه تجربی، عمق عیب را پیشبینی کردند. مطالعه پژوهشهای پیشین صورت گرفته نشان میدهد بررسی کمی عيوب از طريق روش برشنگاري كمتر مورد توجه قرار گرفته و اندازه گیری عیوب با در نظر گرفتن تأثیر پارامترهای برشنگاری بر دقت اندازه گیری مورد مطالعه قرار نگرفته است. از طرف دیگر تخمین اندازه عیوب در کنار شناسایی آنها میتواند در تصمیمات مربوط به رد یا پذیرش قطعه براساس عمر کارکرد آن و نیز ملاحظات طراحی آن تأثیر گذار باشد. هدف پژوهش حاضر اندازه گیری عیوب صفحهای در مواد پلیمری در شرایط مختلف و بررسی نحوه تأثیر عمق عیب و اندازه برش بر دقت اندازه گیری عيوب است.

۲- تئوری برشنگاری

برشنگاری یکی از روشهای تداخلسنجی لیزری است که با اندازه گیری تغییرات شدت نور بازتابی از سطح ناشی از تغییر بارگذاری، قادر است اطلاعاتی در خصوص گرادیان جابه جایی سطح بدهد. با تشخیص نقاطی که در اثر بارگذاری اعمالی دچار تمرکز کرنش سطحی میشوند، میتوان به وجود عیوب و یا ناپیوستگیهای زیرسطحی در قطعه پی برد. از این رو، میتوان روش برشنگاری را به طور موثر در تشخیص غیرمخرب عیوب و ترکها به کار برد. برشنگاری برای ایجاد تداخل همراه با برش

تصویر، از دستگاه برشگر استفاده می کند. دستگاه برشگر مابین سطح موردنظر و دوربین قرار گرفته و دو تصویر کاملا مشابه روى همافتاده ولى با جابه جايى عرضى را ايجاد مى كند. متداول ترین روش برای ایجاد تصاویر برش خورده در برشنگاری استفاده از سیستم تداخل گر مایکلسون اصلاح شده میباشد. در این حالت با چرخاندن و ایجاد زاویه در یکی از آینههای تداخل گر، پرتوی منعکس شدہ از سطح آن آینه دچار جابهجایی عرضی میگردد. شکل ۱ نحوه چیدمان نوری روش برشنگاری را با استفاده از سیستم تداخلگر مایکلسون اصلاحشده نشان میدهد. در حالت اول، پرتو نور حاصل از لیزر روی سطح نمونه تابانده میشود و پرتوهای بازتابی از سطح نمونه پس از عبور از تداخل گر مایکلسون اصلاح شده، در صفحه تصویر دوربین تصویر میشوند. تصویر حاصل به دلیل چرخش یکی از آینههای تداخل گر، شامل دو تصویر مشابه ولی با جابجایی جانبی خواهد بود (شکل ۲) و به صورت الگوی لکهای مشاهده خواهد شد که در آن نقاط روشن و تاریک نشان دهنده تداخل نقطه به نقطه دو تصویر روی هم افتاده (برش خورده) است.





شکل ۱ چیدمان روش برشنگاری به صورت شماتیک



Fig. 2 Sheared image

شکل۲ تصویر برشخورده

در این صورت شدت نور ثبت شده در دوربین پس از تداخل دو تصویر از رابطه (۱) به دست میآید[۱۲]:

(۱) $I = 2I_0[1 + \gamma \cos \varphi(x, y)]$ (۱) که در آن I شدت نور متوسط پرتوهای نور برش خورده، γ مدول تداخل و φ اختلاف فاز تصادفی بین دو تصویر برش خورده است. مطابق شکل ۱ شدت نور روی دوربین ⁽ CCD حاصل بازتاب از نقاط A و B روی سطح نمونه است که از طریق فاصله برش δx از هم جدا شدهاند.

هرگونه جابهجایی سطحی در نمونه، با ایجاد اختلاف در مسیر موج تا صفحه دوربین، باعث اختلاف فاز امواج رسیده در هر نقطه شده و تغییر شدت نور تصویر را در پی دارد. شدت نور تداخلی در هر نقطه از الگوی لکهای پس از اعمال بارگذاری و تغییر شکل سطحی در نمونه، به صورت رابطه (۲) خواهد بود: $I' = 2I_0[1 + \gamma . cos(\varphi'(x, y) + \Delta)]$

که در آن $\Delta + (x + y) = \varphi(x + y) + \Delta$ که در آن $\Delta = \varphi'(x + y) = \phi'(x + y)$ اختلاف فاز تصاویر برش خورده پس از بارگذاری نمونه و – $(x + y)' = \Delta$ ست. است. در شکل ۱ بازتاب نور از سطح نمونه بارگذاری شده با خطچین نشان داده شده است.

با محاسبه اختلاف شدت نور قبل و بعد از بارگذاری، شدت نور هالههای برشنگاری به صورت رابطه (۳) به دست میآید:

$$I_{s} = I' - I = 4I_{0}\gamma[\cos(\varphi + \Delta) - \cos\varphi]$$

= $4I_{0}\gamma\left[\sin\left(\varphi + \frac{\Delta}{2}\right)\sin\left(\frac{\Delta}{2}\right)\right]$ (7)

اگر $N = 0, 1, 2, \cdots$ مماره هاله $\Delta = 2N\pi$ شماره هاله را مشخص می کند، مقدار I_s صفر شده و هالههای تاریک مشاهده می گردند. بین دو هاله تاریک متوالی، منطقه روشن ایجاد می گردد $(\pi + 1)$ ($\Delta = \Delta$) که در نتیجه الگوی حاصل، یک الگوی روشن و تاریک متوالی خواهد بود. از طرفی وجود مقدار $\left(\frac{\Delta}{2} + \varphi\right)$ sin ($\phi + \frac{\Delta}{2}$) که مناز تصادفی ناشی از تداخل اولیه است، باعث به وجود آمدن نویز شدیدی در الگوی هالهای ایجاد شده می گردد. وجود نویز باعث کاهش کیفیت هالهها در نقاط حساس شده و تشخیص الگوهای اصلی دشوار خواهد بود. با این حال مقداری از این نویز ایجاد شده را می توان با استفاده از روش های مختلف پردازش تصویر کاهش داد.

اگر زوایای تابش و بازتابش تقریبا همراستا بوده و عمود بر سطح نمونه باشند، سیستم برشنگاری تنها به گرادیان جابهجایی خارج از صفحه حساس خواهد بود. در این حالت

¹ Charge-coupled device

مهندسی ساخت و تولید ایران، فروردین ۱۳۹۹، دوره ۷ شماره ۱

که در آن r فاصله از مرکز عیب، q پارامتر بارگذاری، U ضریب پواسون و E مدول الاستیک ماده است.

در برشنگاری، گرادیان تغییر شکل خارج از صفحه نسبت به راستای برش تعیین می گردد. از آن جا که تغییر شکل صفحه موردنظر متقارن محوری است، گرادیان جابه جایی خارج از صفحه برای برش در هر جهتی برابر است با:

$$\frac{\partial w(r)}{\partial r} = \frac{3q(1-v^2)}{4Et^3} (a^2 - r^2)r$$
(8)

بر این اساس و مطابق شکل ۳ (ب) گرادیان جابهجایی ماکزیمم در دو طرف مرکز عیب و در فاصله $r_m \pm c$ رخ میدهد. برای پیدا کردن این فاصله باید مشتق دوم جابهجایی نسبت به rمحاسبه شود:

$$\frac{\partial^2 w(r_m)}{\partial r^2} = 0 \Rightarrow r_m = \pm \frac{a}{\sqrt{3}} \tag{Y}$$

از طرفی براساس شکل ۳ (ج) نقاط $r_m \pm r_m$ متناسب با محل تمرکز هالهها در دو طرف الگوی فازی هستند. این اندازه را می توان از روی تصویر فازی حاصل از بازرسی نمونه معیوب و یا با اندازه گیری فاصله قلهها در نمودار تغییرات گرادیان جابه جایی اندازه گیری کرد. به دلیل برش تصاویر، ابعاد عیب به اندازه یک طول برش بزرگتر از اندازه وافعی تعیین می شود که لازم است طول برش از مقدار محاسبه شده کسر گردد. لذا اندازه عیب با رابطه (۸) پیشنهاد می گردد: (۸)

۳- آزمونهای تجربی

به منظور ارزیابی رابطه ارایه شده، آزمونهای تجربی روی نمونه پلیمری صورت گرفت. بدین منظور، عیوب صفحهای در نمونه پلیمری از جنس تفلون (PTFE) با ایجاد سوراخهای راهبهدر در یک سمت نمونه، مدلسازی شدند. سوراخها با استفاده از تیغ فرز انگشتی تخت به نحوی ایجاد شدند که کف سوراخها کاملا موازی سطح قطعه باشند تا بدین ترتیب نشانگر نوعی از عیوب صفحهای باشند. اندازه عیب در ۴ سطح و عمق عیب از سطح و اندازه برش نیز در ۲ سطح تغییر داده شدند (جدول ۱). شکل ۴ نمونه مورد استفاده و اندازه و عمق عیوب ایجاد شده در آن را نشان می دهد.

به منظور انجام آزمونهای برشنگاری از چیدمانی مطابق شکل ۵ استفاده شد. لیزر قرمز رنگ با توان ۵۰ میلیوات و طول موج ۶۳۵ نانومتر برای روشن کردن سطح نمونه و سنسور CCD مشتق جابهجایی خارج از صفحه برابر خواهد بود با[۱۲]: $\frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\lambda \Delta}{4\pi dx}$ (۴)

۲-۱- تحلیل کمّی اندازه عیوب

عیوب صفحهای نظیر جدایش بین لایهای و یا عدم پیوستگی به صورت بخشی از ماده جدا شده در سطح قطعه هستند که صورت بخشی از ماده جدا شده در سطح قطعه هستند که پیوستگی خود با نواحی اطراف را تنها از طریق مرزهای ناپیوستگی حفظ می کنند. در صورتی که عمق عیب *t* نسبت به اندازه برش بسیار کوچکتر باشد، میتوان این گونه عیوب را در محل تشکیل با یک صفحه به قطر 20 و ضخامت *t* مدل کرد که محل تشکیل با یک صفحه به قطر 20 و ضخامت *t* مدل کرد که (الف)). در حین بارگذاری فشاری و یا حرارتی، سطح معیوب و قطعه به صورت یکنواخت تحت کرنش قرار گرفته و برآمدگی ییوستهای روی سطح آن ایجاد میشود. اندازه جابهجایی خارج از مفحه از اطراف به طور کامل مقید شده است، با استفاده از تئوری الاستیک صفحات در مختصات قطبی به صورت زیر ارائه میشود: $w(r) = \frac{3q(1-v^2)}{16Et^3} (a^2 - r^2)^2$



Fig. 3 (a) Subsurface defect, (b) its equivalent model, and (c) the out of plane displacement gradient $\frac{\partial w}{\partial x}$ and how to measure r_m

شکل ۳ (الف) عیب زیر صفحهای، (ب) مدل معادل آن و (ج) گرادیان جابهجایی خارج از صفحه dw و نحوه اندازه گیری r_m

¹ Polytetrafluoroethylene

با سرعت ۱۵ فریم بر ثانیه برای ثبت تصاویر به کار گرفته شد.

جدول ۱ پارامترهای تأثیر گذار بر دقت اندازه گیری اندازه عیوب (میلیمتر) به همراه سطوح تغییرات

 Table 1 Parameters affecting the measurement accuracy of defects (mm) with the variation levels

	. .1.1.			
۴	٣	٢	١	پارامىر
۲۵	۲.	۱۵	١٠	اندازه عيب
-	-	١	•/۵	عمق عيب
-	-	۱۵	١٠	اندازه برش



Fig. 3 The size and depth of the defects created in the teflon specimen شکل ۴ اندازه و عمق عیوب ایجاد شده در نمونه تفلونی



Fig. 5 Experimental setup used in tests شکل ۵ چیدمان مورد استفاده در انجام آزمونهای تجربی

انجام فرایند کم کردن تصاویر از یکدیگر و اعمال الگوهای پردازش تصویر از طریق نرمافزار متلب صورت گرفت. اعمال بارگذاری از طریق روش حرارتی صورت گرفت. در این روش سطح قطعه تحت آزمون با استفاده از یک المان حرارتی نظیر

لامپ حرارتی و یا یک المان برقی گرم میشود و انبساط حرارتی ایجاد شده در قطعه باعث ایجاد تغییر شکل جزئی در سطح نمونه می گردد. در این بین چنانچه نقطه ناپیوستگی نظیر یک عیب صفحهای نزدیک سطح قطعه وجود داشته باشد، انبساط حرارتی ایجاد شده در نزدیکی عیب متفاوت از نقاط اطراف بوده و ناپیوستگی انبساطی موجب ایجاد هالههای برشنگاری در مناطق معیوب می گردد. بدین منظور از یک پروژکتور با توان مستقیم نور پروژکتور به فاصله ۲۰ سانتیمتر از آن قرار گرفته و مستقیم نور پروژکتور به فاصله ۲۰ سانتیمتر از آن قرار گرفته و میس در حین خنک شدن هر ۱ ثانیه تصویر تداخلی از سطح قطعه گرفته شد. در این روش میزان بازگذاری از طریق تنظیم زمان بین دو تصویر ثبت شده متوالی در حین خنک شدن نمونه تنظیم گردید، به طوری که با گذشت زمان و خنک شدن سطح قطعه اختلاف تصاویر مرجع و سطح تغییر شکل یافته افزایش یافته و میزان بارگذاری بیشتر می گردد.

۴- نتایج و بحث

همان گونه که ذکر گردید در مجموع ۱۶ آزمایش صورت گرفت و در همه آنها به جز دو مورد (اندازه برش ۱۵ میلیمتر در عیب ۱۰ میلیمتری)، عیوب ایجاد شده به خوبی توسط آزمون برشنگاری آشکار شدند. دلیل عدم تشکیل هالههای برشنگاری در این دو مورد، اندازه برش بیشتر از اندازه عیب می باشد که قابل انتظار بود. هالههای برشنگاری به دست آمده در اندازه برش ۱۰ میلیمتر در شکل ۶ نشان داده شده است. سپس تصاویر ثبت شده از طریق الگوریتمهای پردازش تصویر فیلتر شده و پارامترهای روش ارائه شده اندازه گیری شدند. نتایج به دست آمده در جدول ۲ ارائه شده است. پارامترهای اندازه گیری روش ارائه شده در این پژوهش برای تشخیص اندازه عیوب صفحهای، به میزان بارگذاری اعمالی وابسته نبوده و محل تمرکز هالهها با تغییر میزان بارگذاری ثابت خواهد بود. با این حال به دلیل تأثیرپذیری نوع و شکل هالهها از اندازه و عمق عیوب، جنس ماده، اندازه برش و دقت تصویر برداری، تعیین اندازه عیب در این روش نیز همواره با مقداری خطا همراه خواهد بود.درصد خطای اندازه گیری تخمین قطر عیب به صورت رابطه (۹) تعریف شد:

$$\frac{d_{est} - d_0}{d_0} \times 100$$
 (۹)
که در آن d_{est} قطر تخمین زده شده و d_0 اندازه قطر عیب
است.



Fig. 7 Defect size estimation error

شکل ۷ مقادیر خطای بهدست آمده در پیشبینی اندازه عیب

از طرفی مرز هاله ها و یا مرز الگوی فاز واپیچیده تنها یک نقطه و یا یک خط مشخص نیست بلکه یک طیف گذر از تیرگی بهروشنی است، ازاینرو تعیین یک نقطه دقیق برای تشخیص محل شروع و پایان ناپیوستگی عملاً امکانپذیر نیست. مزیت اصلی روش ارائه شده در این پژوهش برای تشخیص اندازهٔ عیوب صفحهای، عدم وابستگی پارامترهای اندازهگیری به میزان بارگذاری اعمالی است، این امر در روش ارائه شده توسط میشل و همکاران [۱۳] با افزایش دامنه مرز هاله های ایجاد شده در اثر افزایش بارگذاری سبب کاهش دقت اندازه گیری اندازه گیری میشود. این در حالی است که در روش معرفی شده اندازه گیری عیب به مرز هاله ها وابسته نبود و محل تمرکز هاله ها با تغییر میزان بارگذاری ثابت خواهد بود.

با وجود این که عمق عیب با توجه به رابطه ارایه شده به صورت مستقیم در پیشبینی اندازه عیب تأثیر ندارد، ولی با توجه به تأثیرپذیری نوع و شکل هالهها از عمق عیوب، ملاحظه میشود که تغییر عمق عیب باعث تغییر خطای پیشبینی اندازه عیب شده و پیشبینی اندازه عیوب با عمق ۱ میلیمتر با دقت بیشتری همراه است که دلیل این امر تشکیل هالههایی با وضوح پایین تر در عیوب با عمق ۵/۰ میلیمتر است که سبب کاهش دقت اندازه گیری میشود. یکی از مزایای اصلی روش ارائه شده برای تشخیص اندازه عیوب صفحهای، عدم وابستگی پارامترهای اندازه گیری به میزان بارگذاری اعمالی است، با این حال به دلیل تأثیرپذیری نوع و شکل هالهها از اندازه و عمق عیوب، جنس ماده، اندازه برش و دقت تصویر برداری، تعیین اندازه عیب با مقداری خطا همراه خواهد بود.

اندزه برش عامل تأثیر گذار دیگری است که بر دقت پیشبینی اندازه عیب تأثیر می گذارد. با وجود این که در رابطه



شکل ۶ هالههای برشنگاری درآزمون با اندازه برش ۱۰ میلیمتر

جدول ۲ نتایج تخمین اندازه عیوب در شرایط مختلف Table 1 Results of the defects size prediction in different conditions

عمق ع
t = 0.5 mm
1 mm

شکل ۷ نمودار مربوط به درصد خطای پیشبینی اندازه عيوب را در شرايط مختلف نشان مىدهد. ملاحظه مىشود كه رابطه ارائه شده توانست با دقت خوبی اندازه عیوب را پیشبینی کند و کمترین درصد خطای پیشبینی به مقدار ۶٪ به دست آمد که در آزمون برشنگاری عیب ۱۵ میلیمتر در عمق ۰/۵ میلیمتر و با اندازه برش ۱۵ میلیمتر مشاهده گردید. همچنین در مورد اندازه برش ۱۵ میلیمتر، اندازه عیوب کمتر از مقدار واقعی تخمین زده شدند (درصد خطای منفی)، این در حالی است که در اندازه برش ۱۰ میلیمتر، مقادیر تخمین زده شده شده بیشتر از اندازه عیوب بودند. میشل و همکاران[۱۳] روش دیگری را در سال ۲۰۰۷ برای تعیین اندازه عیوب صفحهای پیشنهاد دادند که پارامترهای اندازه گیری آن براساس شناسایی مرز هالهها در الگوهای فازی برشنگاری بود. مقایسه نتایج به دست آمده از روش ارائه شده در این پژوهش با مقادیر پیشبینی شده حاصل از روش میشل[۱۳] حاکی از دقت بالاتر روش پیشنهادی در تمامی آزمونهاست. تعیین اندازه به روش میشل[۱۳] اگرچه تا حد زیادی به اندازه واقعی عیب نزدیک است، ولی شناسایی مرز هالههای ایجاد شده بهسادگی قابل تشخیص نیستند. این مسئله خصوصاً در مواردی که کیفیت الگوهای فازی پایین تر بوده و یا چند عیب نزدیک یکدیگر قرار داشته باشند بسیار دشوار و عملاً غیرممکن است.

معرفی شده برای تخمین اندازه عیب، پارامتر اندازه برش به طور مستقیم تأثیر ندارد، ولی همانند پارامتر عمق عیب روی هالههای تشکیل شده تأثیر گذار بوده و لازم است برای تشکیل هالههای واضح و با کمترین خطا متناسب با اندازه عیب باشد [۶]. این موضوع در شکل ۸ نشان داده شده است. مشاهده می شود که تخمین اندازه عیب زمانی با کمترین خطا همراه می شود که اندازه برش نزدیک به اندازه عیب باشد.



(ب)

Fig. 9 Variation of defect size estimation error in different defects and shear size of (a) 10 and (b) 15 mm $\,$

شکل ۸ تغییرات خطای تخمین اندازه عیب در عیوب مختلف و در اندازه برش (الف) ۱۰ و (ب) ۱۵ میلیمتر

۵- نتیجهگیری

در این پژوهش روش جدیدی برای پیشبینی اندازه عیوب صفحهای به روش برشنگاری دیجیتالی ارائه شد. به منظور دقتسنجی روش ارائه شده و بررسی پارمترهای تأثیرگذار بر دقت آن در مجموعه ۱۶ آزمون برشنگاری صورت گرفت که مهمترین نتایج این پژوهش در ادامه آمده است.

- پارامترهای اندازه گیری روش ارائه شده به میزان بار گذاری

اعمالی وابسته نیستند، با این حال به دلیل تأثیرپذیری نوع و شکل هالهها از اندازه و عمق عیوب، جنس ماده، اندازه برش و دقت تصویر برداری، تعیین اندازه عیب با مقداری خطا همراه است.

- روش ارائه شده با دقت خوبی قادر به پیشبینی اندازه عیب بود و کمترین درصد خطای پیشبینی در آزمون عیب ۱۵ میلیمتر در عمق ۰/۵ میلیمتر با اندازه برش ۱۵ میلیمتر به دست آمد.

- تغییر عمق عیب باعث تغییر خطای پیشبینی اندازه عیب شده و در اغلب موارد پیشبینی اندازه عیوب با عمق ۱ میلیمتر به دلیل وضوح بهتر هالههای تشکیل شده، با دقت بیشتری همراه است.

- تخمین اندازه عیب زمانی با کمترین خطا همراه می شود که اندازه برش کمترین اختلاف را با اندازه عیب داشته باشد.

8- مراجع

- K. Senthil, A. Arockiarajan, R. Palaninathan, B. Santhosh, K. Usha, Defects in composite structures: Its effects and prediction methods–A comprehensive review, *Composite Structures*, Vol. 106, pp. 139-149, 2013.
- [2] Y. Hung, Shearography: a novel and practical approach for nondestructive inspection, *Journal of Nondestructive Evaluation*, Vol. 8, No. 2, pp. 55-67, 1989.
- [3] Y. Hung, H. Ho, Shearography: An optical measurement technique and applications, *Materials science and engineering: R: Reports*, Vol. 49, No. 3, pp. 61-87, 2005.
- [4] Z. Liu, J. Gao, H. Xie, P. Wallace, NDT capability of digital shearography for different materials, *Optics and Lasers in Engineering*, Vol. 49, No. 12, pp. 1462-1469, 2011.
- [5] G. Kim, S. Hong, K.-Y. Jhang, G. H. Kim, NDE of low-velocity impact damages in composite laminates using ESPI, digital shearography and ultrasound Cscan techniques, *International Journal of Precision Engineering and Manufacturing*, Vol. 13, No. 6, pp. 869-876, 2012.
- [6] D. Akbari, N. Soltani, M. Farahani, Numerical and experimental investigation of defect detection in polymer materials by means of digital shearography with thermal loading, *Proceedings of the Institution* of Mechanical Engineers, Part B: Journal of Engineering Manufacture, Vol. 227, No. 3, pp. 430-442, 2013.
- [7] D. Akbari, N. Soltani, Investigation of loading parameters in detection of internal cracks of composite material with digital shearography, *World Applied Sciences Journal*, Vol. 21, No. 4, pp. 526-

Manufacturing Engineerin, Vol. 2, No. 3, pp. 11-23, 2015.

- [11] D. Buchta, C. Heinemann, G. Pedrini, C. Krekel, W. Osten, Combination of FEM simulations and shearography for defect detection on artwork, *Strain*, Vol. 54, No. 3, pp. e12269, 2018.
- [12] D. Francis, R. Tatam, R. Groves, Shearography technology and applications: a review, *Measurement science and technology*, Vol. 21, No. 10, pp. 102001, 2010.
- [13] F. Michel, V. Moreau, V. Rosso, S. Habraken, B. Tilkens, Quantification of defect size in shearing direction by shearography and wavelet transform, in *Proceeding of*, International Society for Optics and Photonics, pp. 661636.

535, 2013.

- [8] Y. Peng, G. Liu, Y. Quan, Q. Zeng, The depth measurement of internal defect based on laser speckle shearing interference, *Optics & Laser Technology*, Vol. 92, pp. 69-73, 2017.
- [9] W. Lai, S. Kou, C. Poon, W. Tsang, S. Ng, Y. Hung, Characterization of flaws embedded in externally bonded CFRP on concrete beams by infrared thermography and shearography, *Journal of Nondestructive Evaluation*, Vol. 28, No. 1, pp. 27-35, 2009.
- [10] M. Mohammadi, D. Akbari, Evaluation of subsurface cracks in polymer matrix composites with laser interferometric method, *Iranian Journal of*